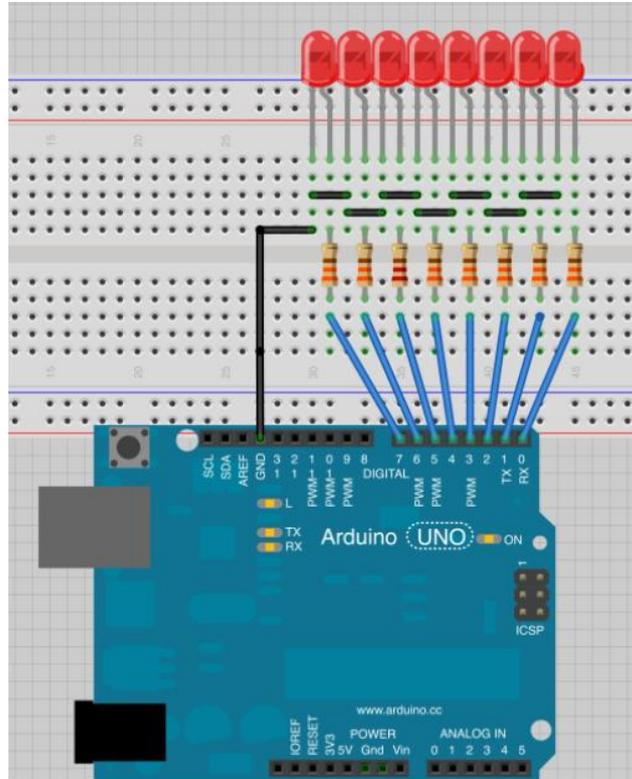


KITT SUPERCAR



Codice

```
#define timer 1000 //Definisco un Tempo di ritardo e gli associo il valore 50

#define num_pins 8 //Definisco Numero dei pins e associo il numero 8

int pins[] = { 0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7 }; /*Array dei pin dal numero 0 al 7 dove sono collegati i diodi LED
ricordati che quando scrivi pins[0] ti riferisci al led di posto 0 nell'array
che è collegato all'uscita digital 0 di Arduino UNO */

int i;

void setup()

{
```

```
//Dichiara tutti i pins come OUTPUT
```

```
for (i = 0; i < num_pins; i++)
```

```
    pinMode(pins[i], OUTPUT);
```

```
}
```

```
void loop()
```

```
{
```

```
    int i;
```

```
    //loop per accendere e spegnere i led dal pin03 di Arduino al pin 7 di Arduino
```

```
    for(i = 0; i < num_pins; i++)
```

```
    {
```

```
        digitalWrite(pins[i], HIGH);
```

```
        delay(timer);
```

```
        digitalWrite(pins[i], LOW);
```

```
    } // alla fine di questo ciclo num_pins vale 8
```

```
    for (i = num_pins - 1; i >= 0; i--)
```

```
    {
```

```
digitalWrite(pins[i], HIGH);
```

```
delay(timer);
```

```
digitalWrite(pins[i], LOW);
```

```
}
```

```
}
```